

SIMATIC RF300 USE CASE

Positionsbestimmung von Automated Guided Vehicles

Aufgabe

Der Megatrend Individualisierung sorgt weltweit für eine kontinuierlich zunehmende Marktdynamik – und macht maximale Flexibilität in vielen Branchen zu einem zentralen Erfolgsfaktor. In diesem Zusammenhang gewinnen Automated Guided Vehicles (AGVs) als mobile Werkstückträger mehr und mehr an Bedeutung.

Vorteile

- Einfache Realisierung einer automatischen Positionsbestimmung
- Kosteffizienter Aufbau durch den Einsatz von nur zwei verschiedenen Komponenten
- Einbau des kompakten Readers auch in beengten Platzverhältnissen des AGVs

Lösung

Um jederzeit über die aktuelle Position eines AGVs informiert zu sein und sicherzustellen, dass es seine erforderliche Arbeitsstation planmäßig erreicht hat, wird an der Unterseite des AGVs ein Reader SIMATIC RF360R angebracht. Gleichzeitig sind im Boden der Halle entlang des Fahrwegs die Transponder MDS D426 platziert. Beim Überfahren dieser Transponder erkennt die Steuerung des AGVs dessen aktuelle Position. Dabei kann der Schreib-/Leseabstand einige Zentimeter betragen.

